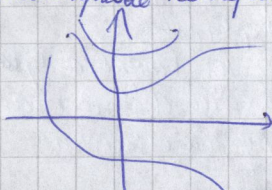


08.12.2010 Лекция №15

Классификация изолированных особых точек  
линейных систем с постоянными  
коэффициентами на плоскости

$\dot{\vec{x}} = \vec{v}_2(\vec{x}) \rightarrow$  фазовые кривые не пересекаются

$\vec{x} \in \mathbb{R}^2$

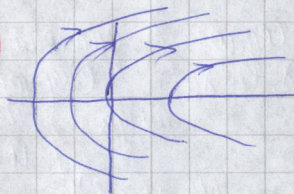


$\dot{\vec{x}} = \vec{v}_1(t, \vec{x})$  - тут уже непонятно.

Пример:

$$1) \dot{\vec{x}} = 1 \quad \begin{cases} \dot{x} = y \\ \dot{y} = 1 \end{cases} \quad \begin{cases} x = \frac{t^2}{2} + y_0 t + x_0 \\ y = t + y_0 \end{cases}$$

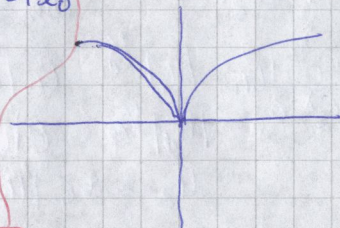
$$\frac{dy}{dx} = \frac{1}{y} \Rightarrow y dy = dx \quad \frac{y^2}{2} = x + C$$



$$2) \dot{\vec{x}} = t \quad \begin{cases} \dot{x} = y \\ \dot{y} = t \end{cases} \quad \begin{cases} x = \frac{t^3}{6} + y_0 t + x_0 \\ y = \frac{t^2}{2} + y_0 \end{cases}$$

$t=0 \quad x_0=0 \quad y_0=0$

$t=1 \quad \begin{cases} y = \frac{1}{2} - \frac{1}{2} \\ x = \frac{1}{6} - \frac{1}{2} + \frac{1}{3} \end{cases}$



$\dot{\vec{x}} = A\vec{x}, \quad \vec{x} \in \mathbb{R}^2, A: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$

$\det A \neq 0 \Rightarrow$  правый кант изолирован, и особая точка

Классификация  $(\lambda_1, \lambda_2 - \text{собственные числа матрицы } A)$

Неустойчивая

Неустойчивая

Устойчивая

седло

$\lambda_1 < 0, \lambda_2 > 0$

узел

$\lambda_1 > \lambda_2 > 0$

узел

$\lambda_2 > \lambda_1 > 0$

Вырожденный узел

$\lambda_2 = \lambda_1 > 0, A - \text{жорданова}$

Дикритический узел

$\lambda_1 = \lambda_2 > 0, A - \text{скалярная}$

Фокус

$\text{Im } \lambda_{1,2} \neq 0, \text{Re } \lambda_{1,2} > 0$

$\text{Re } \lambda_{1,2} = 0, \text{Im } \lambda_{1,2} \neq 0$

$\lambda_2 < \lambda_1 < 0$

$\lambda_2 = \lambda_1 < 0, A - \text{жорданова}$

$\lambda_1 = \lambda_2 < 0, A - \text{скалярная}$

$\text{Im } \lambda_{1,2} \neq 0, \text{Re } \lambda_{1,2} < 0$



т.к.  $A$  невырождена, то  $\lambda_{1,2} \neq 0$ ,  
 комплексные корни сопряжены, т.к. оператор действительный  
 ( $\text{Im } \lambda_{1,2} \neq 0$ )

Рисунки фазовых кривых.

$$\dot{\vec{x}} = A\vec{x}$$

$$\dot{x}_1 = a_{11}x_1 + a_{12}x_2$$

$$\dot{x}_2 = a_{21}x_1 + a_{22}x_2$$

можно из второго уравнения выразить  $x_2$   
 (или, если  $a_{21} = 0$ , то просто решить)

Но будем решать другим способом.

Заменим

$\vec{x} = T\vec{u}$ ,  $\det T \neq 0$ ,  $T$  - матрица перехода.

$$T\dot{\vec{u}} = AT\vec{u}, \quad \dot{\vec{u}} = T^{-1}AT\vec{u}.$$

1) Седло:  $A$  диагоназируема ( $\exists T: T^{-1}AT = \begin{pmatrix} \lambda_1 & 0 \\ 0 & \lambda_2 \end{pmatrix}$ )  
 $\lambda_1 < 0 < \lambda_2$  (жорданова форма такого вида)

тогда  $\begin{cases} \dot{u}_1 = \lambda_1 u_1 \\ \dot{u}_2 = \lambda_2 u_2 \end{cases}, \quad \vec{u} = (u_1, u_2), \quad \vec{x} = T\vec{u}$

$$u_1 = C_1 e^{\lambda_1 t}$$

$$u_2 = C_2 e^{\lambda_2 t}$$

$$\frac{du_1}{du_2} = \frac{\lambda_1}{\lambda_2} \frac{u_1}{u_2}$$

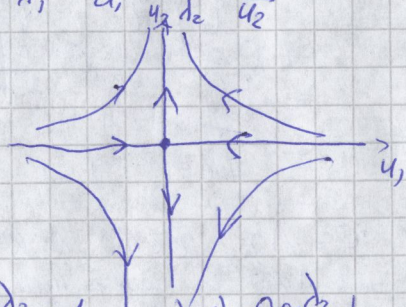
$$\frac{1}{\lambda_1} \frac{du_1}{u_1} = \frac{1}{\lambda_2} \frac{du_2}{u_2}$$

$$\frac{u_1^{\lambda_2}}{u_2^{\lambda_1}} = \frac{C_1^{\lambda_2}}{C_2^{\lambda_1}} = \ln |u_1|^{\lambda_1} = \ln |u_2|^{\lambda_2} + c$$

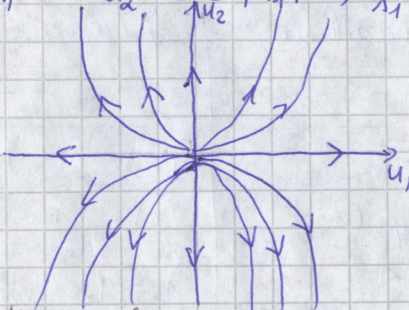
$$|u_2|^{\lambda_2} = e |u_1|^{\lambda_1}$$

$$u_2 = \pm C |u_1|^{\lambda_2/\lambda_1}$$

$$\frac{\lambda_2}{\lambda_1} < 0.$$

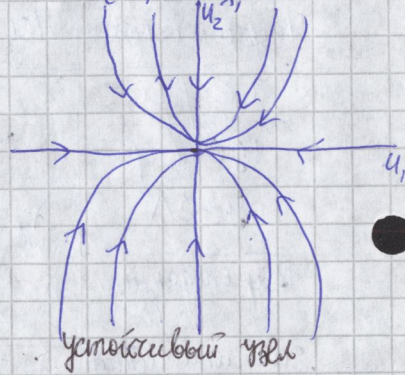


3) Узел  $\lambda_2 > \lambda_1 > 0$   $u_2 = \pm C |u_1|^{\lambda_2/\lambda_1}, \quad \frac{\lambda_2}{\lambda_1} > 1$



Неустойчивый узел

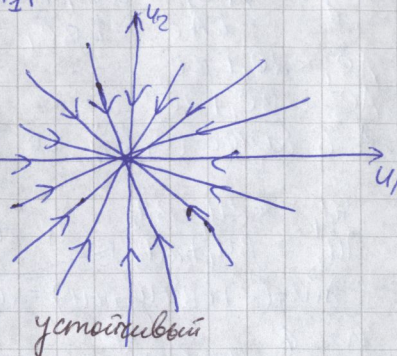
$\lambda_2 < \lambda_1 < 0$   $\frac{\lambda_2}{\lambda_1} < 1$



Устойчивый узел



5) Дискретический узел  $u_2 = \pm C|u_1|$



4) Вырожденный узел

$\lambda = \lambda_1 = \lambda_2 \neq 0$ ,  $TA \Gamma$  жорданова клетка  $= \begin{pmatrix} \lambda & 1 \\ 0 & \lambda \end{pmatrix}$

$$\begin{cases} \dot{u}_1 = \lambda u_1 + u_2 \\ \dot{u}_2 = \lambda u_2 \end{cases}$$

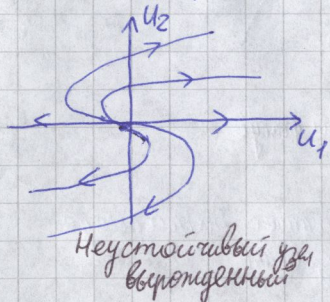
$$\frac{du_1}{du_2} = \frac{u_1}{u_2} + \frac{1}{\lambda}$$

$$\frac{du_1}{du_2} = \frac{u_1}{u_2} \quad u_1 = C u_2$$

$$C' u_2 + C = C + \frac{1}{\lambda} \quad C' = \frac{1}{\lambda u_2} \Rightarrow C = \frac{\ln|u_2|}{\lambda} + C_1$$

$$u_1 = \frac{1}{\lambda} u_2 \ln|u_2| + C_1 u_2$$

общее решение системы  $= u_2 = C_2 e^{\lambda t}, u_1 = \lambda u_2 + C_2 e^{\lambda t}$



частные решения:

$$\begin{aligned} u_2 &\equiv 0 \\ u_1 &= C_1 e^{\lambda t} \end{aligned}$$



2,6) Центр, фокус  $\text{Im } \lambda_{1,2} \neq 0$ .

$\text{Im } \lambda_1 \neq 0 \Rightarrow \lambda_{1,2} = \alpha \pm i\beta, \beta > 0, \pm\beta = \text{Im } \lambda_{1,2}$

Матрица  $A$  диагонализирована, приводится к  $\begin{pmatrix} \alpha + i\beta & 0 \\ 0 & \alpha - i\beta \end{pmatrix}$

т.к.  $T$  вещественная, то надо действовать по-другому.

Пусть  $\bar{\xi}$  - собственный вектор  $A$ ,  $\bar{\xi} \in \mathbb{C}^2$

$$A \bar{\xi} = (\alpha + i\beta) \bar{\xi}, \quad \bar{\xi} = \bar{e}_1 - i\bar{e}_2, \quad \bar{e}_1, \bar{e}_2 \in \mathbb{R}^2$$

Упрямление

Доказать, что  $\bar{e}_1$  и  $\bar{e}_2$  линейно независимы, если  $\bar{\xi} \neq 0$ .

тогда  $\{\bar{e}_1, \bar{e}_2\}$  - новый базис,  $\bar{x} = u_1 \bar{e}_1 + u_2 \bar{e}_2$



$$A(\bar{e}_1 - i\bar{e}_2) = (\alpha + i\beta)(\bar{e}_1 - i\bar{e}_2)$$

тогда  $A\bar{e}_1 = \alpha\bar{e}_1 + \beta\bar{e}_2$   
 $-iA\bar{e}_2 = i\beta\bar{e}_1 - i\alpha\bar{e}_2$ , т.к.  $A$  - вещественная матрица.

$$A\bar{e}_1 = \alpha\bar{e}_1 + \beta\bar{e}_2$$

$$A\bar{e}_2 = -\beta\bar{e}_1 + \alpha\bar{e}_2$$

$A$  в базисе  $(\bar{e}_1, \bar{e}_2)$ , т.е.  $T^{-1}AT = \begin{pmatrix} \alpha & -\beta \\ \beta & \alpha \end{pmatrix}$ ,  $\bar{x} = T\bar{u}$ .

$$\begin{cases} \dot{u}_1 = \alpha u_1 - \beta u_2 \\ \dot{u}_2 = \beta u_1 + \alpha u_2 \end{cases}$$

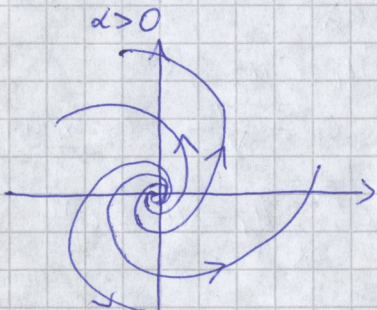
$$w = u_1 + iu_2 \quad \dot{w} = \lambda w$$

$$\lambda w = (\alpha + i\beta)(u_1 + iu_2) = \alpha u_1 - \beta u_2 + i(\alpha u_2 + \beta u_1) = \dot{u}_1 + i\dot{u}_2 = \dot{w}$$

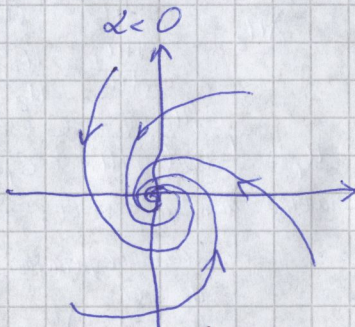
$$w \in \mathbb{C} \quad w = Ce^{\lambda t}$$

$$|w| = |C| \cdot |e^{\lambda t}| = |C| \cdot e^{\alpha t}$$

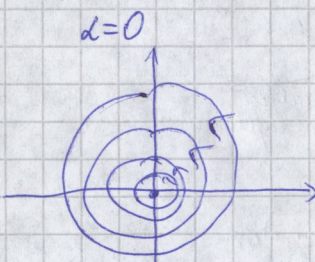
$$2\pi m + \arg w = \arg C + \arg e^{\lambda t} + 2\pi n = \arg C + \beta t$$



неустойчивый фокус



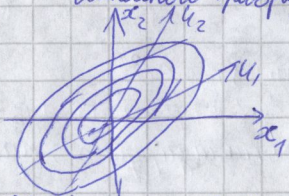
устойчивый фокус



центр

Важная

1) Наши картинки так же с точностью до линейного преобразования



Например, в центре окружности могут стать эллипсы

2) Вырожденный узел  $A = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$ ,  $A \mapsto \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1+\varepsilon \end{pmatrix}$ ,  $|\varepsilon| \ll 1$

вырожд. узел

узел

При  $\varepsilon \rightarrow 0$   $A_\varepsilon \rightarrow A \Rightarrow$  узел  $\rightarrow$  вырожденный узел

$$\begin{cases} \dot{x}_1 = x_1 + x_2 \\ \dot{x}_2 = (1+\varepsilon)x_2 \end{cases}$$

Собственный вектор  $(1, 0)$  соответствует  $1$   
 $(1, \varepsilon)$  - соответствует  $1+\varepsilon$

